PAT-NO:

JP358132207A

DOCUMENT-IDENTIFIER:

JP 58132207 A

TITLE:

WIDE ANGLE ZOOM LENS

----- KWIC -----

Abstract Text - FPAR (2):

CONSTITUTION: A zoom lens consists of the variable power system consisting

of two groups, which are arranged in order from the object side and have

negative and positive refracting powers respectively, and the lens system

consisting of the third group as a relay lens system, and the second group is

moved on the optical axis to vary variable power, and the first group is

interlocked with the second group to keep the focus position constant. In this

zoom lens, equations (1) and (2) are satisfied. In equations, β 2t is the

<u>lateral magnification</u> of the second group in the longest focal length, and

f < SB > 1 < /SB > is the focal length of the first group, and (ft) is the longest

focal length. Thus, the first group is moved straight to facilitate adoption

of the one-touch system, and the wide angle zoom lens which has various

aberrations corrected well is obtained.

Current US Cross Reference Classification - CCXR (1):

359/691

# (9) 日本国特許庁 (JP)

① 特許出願公開

# ⑩公開特許公報(A)

昭58—132207

DInt. Cl.3 G 02 B 15/16 15/14

識別記号

厅内整理番号 7448-2H 7448--2H

❸公開 昭和58年(1983)8月6日

発明の数 審査請求 有

(全 6 頁)

**砂広角ズームレンズ** 

20特

浦和市大字西堀519番地

の出 願 人 マミヤ光機株式会社

東京都文京区大塚3丁目3番1 号

20出 昭57(1982)2月1日

昭57—13300

の発 明 者 東條雄介

1.発明の名称

広角メームレンズ

### 2. 特許請求の範囲

1 物体側より順に、負の屈折力を持つ第1群と 正の屈折力を持つ第2群とから成る変倍系と、変 倍系に後続し、変倍系の焦点距離を拡大するリレ ーレンズ系としての第3群とにより構成し、第2 群が光軸上を移動して変倍を行ない、第1群が第 2群に連動して焦点位置を一定に保たせるメーム を特徴とする広角メームレンズ。

 $|\beta_{21}| < 0.9$ · (1)

 $0.7 < \frac{111}{1} < 1.1$ 

但し、β21:最長焦点距離における第2群の機倍率

f1:第1群の焦点距離

ft: 最長焦点距離

2 特許請求の範囲第1項記載のメームレンズに おいて、第3群は凹レンズと凸レンズとの接合凹 レンズであり、次の条件を満足して成ることを特 敬とする広角メームレンズ。

na' < na

但し、na:第3群の凹レンズの屈折率

na':第3群の凸レンズの屈折率

3 特許請求の範囲第1項記載のメームレンメに おいて、第1群は物体側より順に、物体側に凸面 を向けた凹メニスカスレンズ L1, 凹レンズ L2 及 び凸レンズ La から成り、第2群は物体倒より順 に、凸レンズ La,物体側に凸面を向けた凸メニス カスレンズ L5, 凹レンズ L6 及び凸レンズ L1 か る広角メームレンズ。

1.55 < n3 < 1.72

但し、ns :凸レンズ Ls の屈折率

## 3.発明の詳細な説明

本発明は、物体側より順に、負の屈折力を持つ 第1群と正の屈折力を持つ第2群とから成る変倍 系と、変倍系に後続し、変倍系の焦点距離を拡大 するリレーレンズ系としての第3群とにより構成 し、第2群が光軸上を移動して変倍を行ない、第

1 群が第 2 群に連動して無点位置を一定に保たせる広角メームレンズに関する。

最短無点距離の画角が60°以上で、ズーム比が2倍前後の広角ズームレンズは、負の屈折力を持つ使群とにより構成し、前様群の間の空気間隔を変化させて、変倍と同時に無点位置を一定に保つ、所謂2群ズームレンズが35mm判一眼レフカメラ用を中心に著しく発展している。

また、一つの操作リングを光軸方向に移動させ てメーミングを行ない、回転させることによりフ オニッカンングを行なう、所謂ワンタッチ式メーム レンズは、操作性が良いため望速メームレンズな どに多く採用されている。

2群 ズームレンズにワンタッチ式を採用する場合、第1図(a)に示すように、操作リングの光軸方向の移動に直結させて前群を直進移動させ、カムを介して後群を非線形移動させると、鏡体の構造が簡単になつて都合が良い。 しかし、前群を直進移動させてメーミングを行なうためには、前群

し、第1群を直進移動させてワンタンチ式の採用 を容易にするとともに、小型化と最短撮影距離の 短縮を実現し、しかも諸収差が良好に補正された 広角ズームレンズを提供することを目的とする。

第1図(c)を用いて本発明の構成を説明すると、 物体側より順に、負の屈折力を持つ第1群と正の 屈折力を持つ第2群とから成る変倍系と、変倍系 に後続し、変倍系の焦点距離を拡大するリレーレ ンズ系としての第3群とにより構成し、第2群が 光軸上を移動して変倍を行ない、第1群が第2群 に連動して焦点位置を一定に保たせるズームレン ズにおいて、次の各条件を満足して成るととを特 敬とする。

(1) 
$$|\beta_{21}| < 0.9$$

(2) 
$$0.7 < \frac{|f_1|}{f_1} < 1.1$$

但し、β2ι:最長無点距離における第2群の横倍率

fa:第1群の無点距離

fi: 最長焦点距離

(川の条件は第1群を直進移動させるための条件で、 |β21 | が 0.9 を越えると最長無点距離付近に

の焦点距離を f1, 最長焦点距離を f1 とすると、f1 < | f1 |</li>

てなければ成り立たない。 そうすると前後群の 屈折力が弱くなつて大型化し、入射瞳が前玉から 遠くなり、繰出量も大きくなつて最短撮影距離が 遠くなる欠点がある。

一方、2群メームレンズを小型化するために前 後群の屈折力を強くして、

Ifil < ft

にすると、第1図(b)に示すように、前群は無点距離が | fil に等しくなつたとき最も像面に近づく非親形移動をするようになる。 これをワンタッチ式にするには操作リングを光軸方向に移動させることによりカムを回軸させて、前後群を移動させなければならないが、鏡体の構造が複雑になる欠点がある。 特に前群をモーターで繰出す自動無点装置を組込んで、しかもワンタッチ式を実現する場合には前群が直過移動した方が機構が簡単になつて極めて有利である。

本発明は2群メームレンズの上記の欠点を解決

おいて、第1群の移動量に対して第2群の移動量 が著しく大きくなるため、操作リングの光軸方向 の動きが重くなつてワンタッチ式が実現できない。

(2)の条件は小型化と収差補正とのバランスを取るためのものである。 下限を越えると、小型化化は有利になるが、第1群から発生する非点収差とコマが大きくなり、収差の変動を補正するのが困難になるとともに、(1)の条件を満足するためには第3群の倍率 β3 を大きくしなければならないため、明るさが暗くなるとともに、第3群から発生する最長無点距離にかける歪曲収差が大きくな、つて、補正が困難になる。 また上限を越えると2群ズームレンズより小さくするという本発明の目的を実現するのがむずかしくなる。

第2図を用いて本発明の実施例を説明すると、 第3群は凹レンズと凸レンズとの接合凹レンズで あり、次の条件を満足して成ることを特徴とする。

na' < na

但し、na:第3群の凹レンズの屈折率 na':第3群の凸レンズの屈折率

## 特開昭58-132207(3)

e with

また、第1群は物体側より順に、物体側に凸面を向けた凹メニスカスレンズ L1, 凹レンズ L2 及び凸レンズ L3 から成り、第2群は物体側より順に、凸レンズ L4, 物体側に凸面を向けた凸メニスカスレンズ L5, 凹レンズ L6 及び凸レンズ L7 から成り、次の条件を満足して成ることを特徴とする。

### $1.55 < n_3 < 1.72$

但し、 n3 :凸レンズ L3 の屈折率

上配各条件について説明すると、上記条件はいづれもペッツパール和の補正に関するものである。 P3 を大きくして変倍系の無点矩撃を短かくする ほど、ペッツパール和は小さくなり、さらには負の値になつて都合が悪い。 これを補正するためには、第3群が単玉では困難であり、凹レンズの接合凹レンズとし、na'くna とすれば補正が容易になる。 また第3群に負の屈折力を持ち、絞りに向つて凸面を向けた接合面を配置することにより、非点収差を補正し、変倍系での非点収差の変動の補正が容易になる効果もある。

また変倍系でもペンツパール和を補正するために、 2群ズームレンズに比べて凹レンズの屈折率を高 くするか、凸レンズの屈折率を低くすると補正が 容易になる。 第1群に含まれる凸レンズの屈折 率を低くすると、変倍系の潜在性能を落さずに、 ペツツパール和を補正することが可能となり、該 凸レンズの屈折率は 1.72 以下が適当である。 しかし、該凸レンズは倍率の色収差を補正するた めに、アツペ数をあまり大きくできないので、屈 折率は 1.55 以上にしてアッペ数を小さくする必

#### 奥施例1

要がある。

 $f = 1.0000 \sim 1.389 \sim 1.903$  F 3.5

r	đ	n d	ρđ
1.5 9 0 5			
0.7146	0.0444	1.74320	4 9.3
0.7140	0.2278		•
-3.1893	0.0333	1.69350	5 3. 2
1.8575	0.0333	1.09330	.3 3. 2
	0.1035		
1.2 9 8 2	0.1333	1.63980	3 4.5
- 2 4.7 0 3 1			
	1.1295~0.469	3~0.0109	

1.0.8.9 9			
-32252	0.1250	1.69680	5 5.5
	0.0444		
0.8385	0.1424	1.80400	. 4 6.6
1.7369			,
-26306	0.0 5 7 6		
	0.2962	1.80518	2 5.4
0.6016	0.0840		
1.6800	0.0889	1.74320	4 9.3
-1.2728			4 9.3
-1.3320	0.0271~0.2	87~0.4719	
		1.80400	4 6.6
1.0175	0.1250	1.5 8 1 4 4	4 0.7
-0.9 3 0 4	0.2.00		
$\mathbf{bf} = 1.$	1415	β21 =−0.8	70
f1=-	1.7500	β <sub>3</sub> = 1.25	
	1	,	•
$f z \approx 1$	0778		

## 実施例2

f = -6.5733

 $f = 1.0000 \sim 1.389 \sim 1.903$  F4

r	đ	· nd	rd
1.2267	0.0444	1.74320	4 9.3
0.6 5 0 2	0.2167	2.14020	4 3.5
-2.2417	00333	169350	5 3 2

1.5491			
	0.0879		
1.2674	0.1333	1.63980	3 4.5
÷7.2368	0.1333	1.65980	3 4.5
	1.0 7 4 9~0.4 4	51~0.0083	•
0.9973			
-28437	0.1 1 6 7	L69680	5 5.5
20401	0.0444.		
0.8365			
1.6077	0.1361	1.80400	4 6.6
1.6077	0.0 5 5 3		
-21789			
	0.2778	1.80518	2 5.4
0.5891	0.0806		
1.2003	0.000		
	0.0 8 3 3	1.74320	4 9.3
-1.2671	0.0273~0.19		
-0.9 2 5 0		738~0.4181	
•	0.0333	1.80400	4 6.6
0.8152			
-0.7263	0.1 2 5 0	1.58144	4 0.7

bf = 1.1812  $\beta_{21} = -0.835$  $f_{1} = -1.6111$   $\beta_{3} = 1.414$ 

f = 0.9861

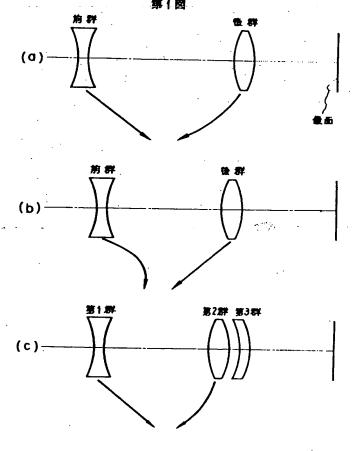
 $f_3 = -3.8381$ 

## 4.図面の簡単な説明

water.

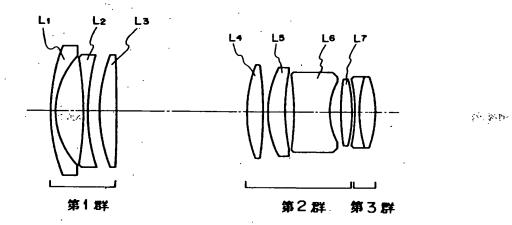
第1図(a)及び(b)は従来の2群メームレンメを原理的に説明する構成図、第1図(c)は本発明を原理的に説明する構成図、第2図は本発明の実施例の構成図、第3図と第4図はそれぞれ実施例1と実施例2の各焦点距離における球面収差,非点収差及び歪曲収差を示す。

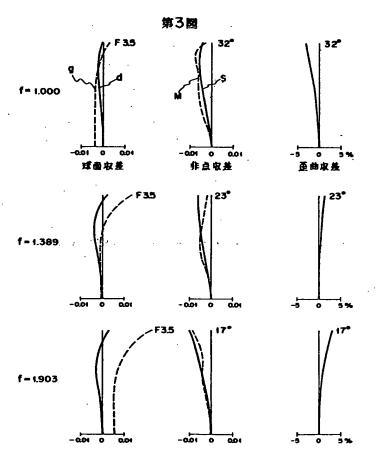
特許出願人 マミヤ先機株式会社 代表者 石 田 外 男

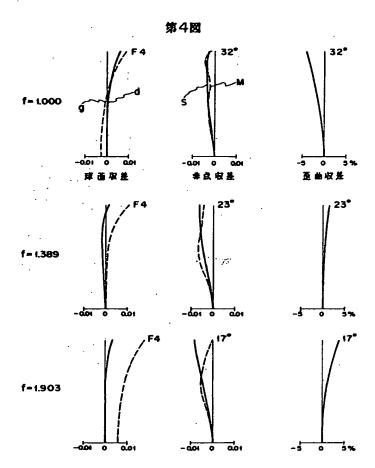


4 Kg Tg -40 -5,

第2図







p #s ere

Vā.

. §g.